⑩日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

⑩ 公開特許 公報(A) 平3-36185

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❷公開 平成3年(1991)2月15日

B 66 B 9/02 5/02

Z

6862-3 F 6862-3 F

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全4頁)

❷発明の名称

リニアモータエレベータ

②特 頭 平1-169588

②出 願 平1(1989)6月30日

⑦出 願 人 株 式 会 社 東 芝 神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

個代 理 人 弁理士 鈴江 武彦 外3名

明和音

1. 発明の名称

リニアモータエレベータ

2. 特許請求の範囲

かご又はつり合いおもりに設けたリニアモーター次と、これと近接対向する昇降路側に設けたリニアモータニ次とで昇降駆動するリニアモータエレベータにおいて、前記かごとつり合いおもりとを吊り持つローブを巻き掛ける昇降路上部のシーブをトラクション式にし、このシーブ軸に連動してプレーキ装置並びに救出運転装置を設けて構成したことを特徴とするリニアモータエレベータ。

3. 発明の詳細な説明

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

本発明は昇降路内にかごとつり合いおもりと をリニアモータ駆動により昇降器するリニアモー タエレベータに関する。

(従来の技術)

既に提案されているリニアモータエレベータ

の一例を第3図に示す。昇降路1の上部にシーブ 2を設置し、これに巻き掛けてロープ3を昇降路 1内に垂れ下げ、このロープ3つ一端側にかご4 を、他端側につり合いおもり5を連結して放昇降 路1内のガイドレール6、7に沿って上下助可能 に吊持している。そしてそのかご4又はつり合い おもり5(図示ではつり合いおもり5)にリニア モーター次8を設け、これと近接対向する昇降路 1の内側壁にリニアモータニ次9を設け、このリ ニアモーター次8とリニアモータニ次9とでつり 合いおもり5を駆動してロープ3を介しかご4と 相対的に昇降させる。またそのかご4とつり合い おもり5とにプレーキ装置10を設け、これでガ イドレール6、7を掴むことにより該かご4とつ り合いおもり5とを制動して停止させるようにし ていた。

(発明が解決しようとする課題)

ところで、前述の従来のリニアモータエレベ - 夕では、かご4やつり合いおもり5にブレーキ 装置10を設けたので、そのブレーキ装置10は

- 2 -

ガイドレール6、7を掴むため多大なブレーキカを発揮する必要があり、それだけ大仕掛けな装置となっている。また停電等でのかご非常停止時、作業員が昇降路1内よりかご4或いはつり合いおもり5に乗り移ってブレーキ装置1.0を解除して、乗客の数出運転作業を行なわなければならないので、その作業が非常に危険で困難であった。

本発明は前記事情に鑑みなされ、プレーキ装置 が小さなプレーキ力のもので済み、設備費の軽減 が図れると共に、かご非常停止時のプレーキ解除 並びに乗客救出運転作業が安全且つ容易に行い得 るリニアモータエレベータを提供することを目的 とする。

[発明の構成]

(課題を解決するための手段)

本発明は前記目的を達成するために、かご又はつり合いおもりに設けたリニアモーター次と、これと近接対向する昇降路側に設けたリニアモータニ次とで昇降駆動するリニアモータエレベータにおいて、前記かごとつり合いおもりとを吊り持

- 3 -

構成には同一符号を付して説明の簡略化を図る。

ここで、前記ロープ3を巻き掛ける昇降路1上部のシープ12は、シープ海底部をアンダーカットして、摩擦力により該ロープ3の移動に連動して回転するトラクション式(一般の巻上機シープ精造)とされている。そしてこのシープ12に増速機構13を設けている。つまりシープ12と同軸に大スプロケット13aを設け、これにチェー

つローブを巻き掛ける昇降路上部のシーブをトラクション式にし、このシーブ軸に連動してブレーキ装置並びに救出運転装置を設けて構成したことを特徴とする。

(作用)

(実施例)

以下本発明の一実施例を第1図により説明する。なお図中前記第3図に示したものと重複する

- 4 -

ン13bを介し連動する小スプロケット13cを 設け、且つそれと同軸に大スプロケット13dを 設け、これにチェーン13eを介し連動する小スス プロケット13gを設け、これにチェーン自動に がった最終け、これにチェーン自動に を介し連動する小スプロケット13jを設けい る。そして昇降路1上部一側の保守の容易に 夢いた最終小スプロケット13jを同軸に 夢いた最終小スプロケット13jを同軸に 夢いた最終小スプロケット13jを してプレーキ装置14からハンドル取付輪15が 突設され、これに敷出運転装置として手動運転操 作ハンドル16が設けられている。

而して、前述の構成の本発明のリニアモータエレベータでは、かご4とつり合いおもり5とをおり持つローブ3を巻き掛ける昇降路1上部のシーブ12をトラクション式にし、この当時にとしてカレーキ装置14は従来の如くガイドレールを担けたのかとせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要とせず、小さなブレーキカを必要となどのもものでは、からなどの表情ないます。

- 6 -

63 (4

力のもので確実にかご4とつり合いおもり5の制動が可能となる。

またシープ12に複数段の増速機構13を介してプレーキ装置14を逆結しているので、さらにそのプレーキ装置14が小さなプレーキ力で確実に制動できるようになる。

またそのプレーキ装置14並びに救出手動運転 操作ハンドル16が昇降路1上部にあるので、停 地等のかご非常停止時のプレーキ解除並びに乗客 救出運転作業が昇降路内に入らず安全且つ容易に 行い得るようになる。しかもそのハンドル16の 操作が増速機構13を介在していることで小さな 手動力で軽快にできるようになる。

第2図は本発明の他の実施例を示すもので、前記昇降路1上部のトラクション式シーブ12の軸に大小複数のギヤを用いた増速機構23を設け、この増速機構23の最終小ギヤと同軸のに連動してプレーキ装置14と、敷出運転装置としての手動運転操作ハンドル(図示省略)を取付け得るハンドル取付軸15を設けた構成で、これでも前記

- 7 -

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示す一部省略した 断面図、第2図は本発明の他の実施例を示す要部 分の側面図、第3図は従来例を示す一部省略した 断面図である。

1 … 昇降路、3 … ローブ、4 … かご、5 … つり合いおもり、8 … リニアモーター次、9 … リニア モータニ次、12 … シーブ、14 … ブレーキ装置、 16 … 救出運転装置(手動操作ハンドル)。

出励人代理人 弁理士 鈴江武彦

実施例同様の作用効果が得られる。

なお、前記実施例では乗客救出運転装をして手 動運転操作ハンドル16を設けたが、この手動式 以外に通常のバッテリー駆動式やその他のエンジ ン式等の乗客救出運転装置を設けるようにしても 可である。

(発明の効果)

- 8 -

